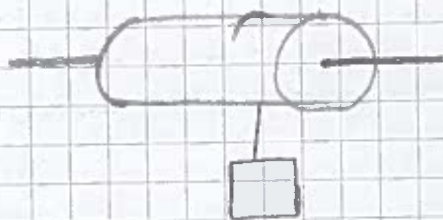
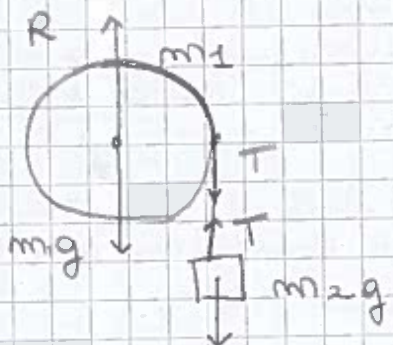


## ESERCIZIO

Un cilindro di massa  $m_1 = 12 \text{ kg}$  può ruotare senza attrito attorno al proprio asse disposto orizzontalmente. Attorno al cilindro è avvolto un filo che non scivola e che sostiene un corpo di massa  $m_2 = 2 \text{ kg}$ . Inizialmente il sistema è in quiete. Calcolare il valore dell'accelerazione con cui scende il corpo e il valore della tensione del filo.



Le forze esterne al sistema sono:

- 1) la forza peso del cilindro
- 2) la forza peso del corpo  $m_2$
- 3) la reazione vincolare dell'asse che sostiene il cilindro

La tensione  $T$  è invece una forza interna.

Ora, poiché il filo non scivola, l'accelerazione e la velocità di  $m_2$  sono uguali a quelle di un punto sul bordo del cilindro a cui il filo è attaccato:

$$a = \alpha r, \quad v = \omega r$$

dove  $r$  è il raggio del cilindro. Scegliendo come polo il centro del disco, posso calcolare il momento angolare totale:

$$m_2 v r + I \omega$$

dove  $I$  è il momento di inerzia del cilindro rispetto all'asse di rotazione scelto (che è un asse di simmetria). Esso varia:

$$I = \int r^2 dm = \int r^2 \rho dV = \int \rho r^2 z dr d\theta dl = \\ = \rho \int_0^l dl \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^r z^3 dz = \rho 2\pi l \frac{r^4}{4}$$

con  $l$  lunghezza del cilindro ed  $z$  raggio. Se introduciamo  $m = \rho \pi r^2 l$ , cioè il volume del cilindro, possiamo scrivere:

$$I = \rho (\pi r^2 l) \frac{1}{2} r^2 = \frac{1}{2} m_1 r^2$$

Possiamo quindi calcolare il momento angolare totale, che

da:

$$m_2 v^2 + \frac{1}{2} m_1 \omega^2 r$$

Il momento delle forze esterne è legato ad  $L$  secondo:

$$M = \frac{dL}{dt} \quad \text{teorema del momento angolare}$$

l'unica forza esterna che ha momento non nullo è la forza peso di  $m_2$  (poiché il suo punto di applicazione non coincide con il polo scelto):

$$M = m_2 g r \quad (\text{ha verso entrante nel foglio})$$

da allora:

$$M = \frac{dL}{dt} \Rightarrow m_2 g r = \frac{d}{dt} \left( m_2 v^2 + \frac{1}{2} m_1 \omega^2 r^2 \right)$$

come abbiamo visto  $a = \alpha r$ , quindi:

$$m_2 g r = m_2 \alpha r^2 + \frac{1}{2} m_1 \alpha r^2 = \left( m_2 + \frac{1}{2} m_1 \right) \alpha r^2$$

da cui:

$$\alpha = \frac{2 m_2}{m_1 + 2 m_2} \frac{g}{r}$$

e infine:

$$a = \alpha r = \frac{2 m_2}{m_1 + 2 m_2} g = 2.45 \text{ m/s}^2$$

per calcolare  $T$  devo considerare la dinamica del corpo  $m_2$ . da seconda legge della dinamica  $m_1$  dà:

$$m_2 g - T = m_2 a$$

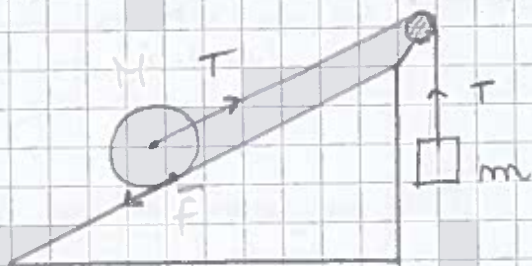
da cui:

$$\begin{aligned} T &= m_2 (g - a) = m_2 g \left( 1 - \frac{2 m_2}{m_1 + 2 m_2} \right) = m_2 g \left( \frac{m_1}{m_1 + 2 m_2} \right) = \\ &= 14.7 \text{ N} \end{aligned}$$

## ESERCIZIO

Un disco di massa  $M = 8 \text{ kg}$  e raggio  $R$  è posto sopra una guida inclinata di  $30^\circ$ . All'asse del disco è attaccato un blocco di massa  $m = 5 \text{ kg}$ . Il filo è teso e la massa  $m$  è ad un'altezza  $h = 1.5 \text{ m}$  dal suolo. A  $t=0$  si libera la massa che inizia a scendere. Il moto del disco è di puro rotolamento. Calcolare:

- 1) l'accelerazione con cui scende la massa
- 2) la velocità con cui la massa tocca terra
- 3) la quota massima raggiunta dal centro del disco



Scriviamo le equazioni del moto per i due corpi:

$$mg - T = ma \quad (1)$$

$$T - Mg \sin \theta - f = Ma \quad (2)$$

dove  $f$  è la forza di attrito statico che agisce sul disco per far sì che il moto sia di puro rotolamento. Poiché essa è applicata nel punto di contatto tra il piano e il disco, avrà un momento rispetto all'asse passante per il centro del disco:

$$\vec{\tau} = \vec{r} \wedge \vec{f} \Rightarrow M = Rf = I\alpha$$

Ma, come sappiamo,  $I = \frac{1}{2} MR^2$  e  $\alpha = a/R$  essendo il filo inestensibile, quindi:

$$Rf = \frac{1}{2} MR^2 \frac{a}{R} \rightarrow f = \frac{1}{2} Ma$$

Dalla (1) posso ricavare la tensione:

$$T = mg - ma$$

E sostituisco nella (2):

$$mg - ma - Mg \sin \theta - \frac{1}{2} Ma = Ma$$

Da cui:

$$3Ma = 2mg - 2ma - 2Mg \sin \theta$$

È infine:

$$a = \frac{2mg - 2Mg \sin \theta}{3M + 2m} = 1.09 \text{ m/s}^2$$

Per calcolare la velocità con cui la marna tocca terra  
possiamo usare le equazioni del moto uniformemente  
accelerato:

$$v^2 = v_0^2 + 2ax \quad \text{con } x \text{ distanza percorsa}$$

Qui  $x = 0$  e  $v_0 = 0$ , quindi:

$$v = \sqrt{2ah} = 1.81 \text{ m/s}$$

Quando la marna  $m$  tocca il suolo il disco avrà  
energia cinetica data da:

$$\begin{aligned} E_k &= \frac{1}{2} Mv^2 + \frac{1}{2} I\omega^2 = \frac{1}{2} Mv^2 + \frac{1}{2} I \frac{v^2}{R^2} = \\ &= \frac{1}{2} Mv^2 + \frac{1}{4} MR^2 \frac{v^2}{R^2} = \frac{3}{4} Mv^2 \end{aligned}$$

(notiamo che la velocità dei due corpi è la stessa perché  
la corda è inestensibile). Possiamo ricavare la quota  
massima raggiunta dalla conservazione dell'energia:

$$L = Mg \Delta z = E_k$$

Da cui:

$$\Delta z = \frac{3}{4} \frac{Mv^2}{Mg} = \frac{3ah}{2g} = 0.25 \text{ m}$$

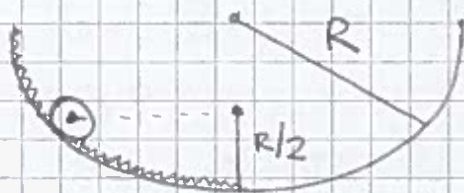
si verra:

$$\Delta x_{\text{TOT}} = h \sin \theta + \Delta z = 1 \text{ m}$$

↑ spostamento lungo il piano  
del disco

## ESERCIZIO

Un cilindro di raggio  $R/4$  rotola senza strisciare dentro un tubo di raggio  $R$ . Nella metà destra del tubo l'attrito è nullo. Se all'istante iniziale il cilindro è fermo e la quota del centro di massa è  $R/2$ , determinare la posizione di arrivo del cilindro e la velocità angolare  $\omega$ .



Quando il cilindro si trova nel punto più basso, il suo centro di massa è sceso (rispetto alla posizione iniziale) di:

$$R/2 - R/4 = R/4$$

Notiamo che, poiché la forza d'attrito non compie lavoro (è applicata al punto di contatto che è fermo quindi c'è forza ma non spostamento) l'energia meccanica si conserva. Avremo allora:

$$\underbrace{mg \frac{R}{4}}_{\text{variazione energia potenziale}} = \underbrace{\frac{1}{2} I \omega^2 + \frac{1}{2} m v_{cm}^2}_{\text{energia cinetica finale}}$$

Il momento  $I$  e' il momento di inerzia del cilindro rispetto all'asse passante per il suo centro e vale:

$$I = \frac{1}{2} M R^2 \quad \text{nel nostro caso} \quad I = \frac{1}{2} m \left( \frac{R}{4} \right)^2$$

Emerdo poi il moto di puro rotolamento vale la relazione tra  $\omega$  e  $v_{CM}$ :

$$v_{CM} = \omega \frac{R}{4}$$

la allora:

$$m g \frac{R}{4} = \frac{1}{4} m \frac{R^2}{16} \omega^2 + \frac{1}{2} m \omega^2 \frac{R^2}{16}$$

Da cui:

$$g = \frac{1}{4} \frac{R}{16} \omega^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{16} R \omega^2$$

E infine:

$$\omega = 4 \sqrt{\frac{g}{3R}} \quad , \quad v_{CM} = \sqrt{\frac{gR}{3}}$$

Questo nel punto piu' basso del tubo. Quando il cilindro inizia a risalire nella parte destra non avverra' piu' sdruccio, quindi il moto non potra' piu' essere di puro rotolamento:  $v_{CM}$  e  $\omega$  saranno disaccoppiate. Nel frattempo,  $\omega$  restera' costante cosi' come l'energia cinetica di rotazione, data da:

$$\begin{aligned} E_{ROTAZ.} &= \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} \frac{1}{2} m \left( \frac{R}{4} \right)^2 4^2 \frac{g}{3R} = \\ &= \frac{1}{12} m g R = \frac{1}{3} m g \left( \frac{R}{4} \right) = \text{costante} \end{aligned}$$

la allora l'unica parte di energia cinetica che puo' convertirsi in energia potenziale e' quella di traslazione:

$$\frac{1}{2} m v_{CM}^2 = m g \Delta h$$

dove  $\Delta h$  e' la quota raggiunta dal cilindro nella parte di destra e  $v_{CM}$  la velocita' del CM nel punto piu' basso del tubo, che abbiamo gia' calcolato:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} m v_{CM}^2 &= \frac{1}{2} m \left( \omega \frac{R}{4} \right)^2 = \frac{1}{2} m \frac{R^2}{16} 16 \frac{g}{3R} = \\ &= \frac{1}{2} m g \frac{R}{3} \end{aligned}$$

Ma allora:

$$\frac{1}{2} m g \frac{R}{3} = m g \Delta h \quad \Rightarrow \quad \Delta h = \frac{R}{6}$$

A questa bisogna aggiungere l'altezza del CM rispetto alla base del cilindro, in modo da ottenere la quota del CM:

$$\frac{R}{6} + \frac{R}{4} = \frac{5}{12} R = \frac{5}{6} \left( \frac{R}{2} \right) < \frac{R}{2}$$

Quindi la quota raggiunta a destra è minore della quota da cui era partito il cilindro.

Da questo momento il capo tornerà indietro con energia potenziale e cinetica; al punto più basso, avrà solo energia cinetica. Quando poi usale nel tratto a sinistra si troverà a ruotare nel verso "sbagliato" e ciò farà sì che il moto non sarà più di puro rotolamento; il punto di contatto non sarà più fermo e la forza d'attrito compirà lavoro dissipando energia. Ma allora, dopo una serie di oscillazioni, il capo si fermerà.